# 深圳市儿童医院设备采购需求参数表

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **序号** | **项目名称** | **招标技术及要求** |
| **1** | **水平回转设备（水平仓储）** | **1、**目的：通过使用以料斗为存储媒介，以“物品到人”为提取模式的动态水平回转系统，完成手术室的无菌物品的智能化存放与提取功能。 |
| 2、巷道数量：1条 |
| **3、**▲设备外形尺寸：高度≥2100mm；宽度≥1900mm；长度≥6100mm |
| **4、**▲料斗净尺寸：高≥1800mm；宽度≥622mm；深度≥610mm； |
| **5、**料斗数量：≥15个，最小可调间距不得大于100mm |
| 6、单料斗分割层数量：5层或以上 |
| 7、▲单料斗承重：≥100KG |
| 8、回转速度：≥15米/分 |
| 9、▲取料口设置自动安全门，无需人工可自动开启与关闭，并确保安全门长期处于关闭状态，以便保持内部存储环境的清洁。（提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求） |
| 10、▲防夹功能，为避免操作时提取口门自动关闭，导致发生夹人事件，应配备传感器检测是否有人员存在，如果在预设时间内无人员存在则自动关门（提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求） |
| 11、▲配备透明玻璃安全隔断，并装配安全维护门，要求配备一扇单独开启的玻璃门。（提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求） |
| 12、设备具备优化功能，可根据存储物品的需求变化灵活调整料斗中的分割层，使空间得到充分的利用。 |
| 13、▲消毒功能：仓储内应部署紫外线消毒灯和控制系统，可通过定时在系统内部通过紫外线消毒，消毒时间可通过后台软件设定（提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求） |
| 14、▲系统软件功能（提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求） |
| 14.1、物资配置：将物资数据导入到系统，并绑定物资在设备中所在库位；可对已导入系统的物资数据进行编辑；可更改或增加物资在设备中所在库位； |
| 14.2、物资进出库---物资入库：物资放入设备的相关操作；物资出库：物资从设备中取出的相关操作； |
| 14.3、配台功能---下单：根据手术信息，对所需物资进行下单及入库操作；提取：将已下单的物资提取；结算：手术结束后，结算物资消耗，打印物资订单，退还剩余物资；历史手术订单：已结算的手术都归纳为历史手术订单，可将历史手术订单恢复为手术订单，重新下单 |
| 14.4、效期管理：可查看已过期、1天内过期、3天内过期、7天内过期的物资，可打开物资所在库位将过期物品扫码出库 |
| 14.5、库存预警：当物资库存数量小于等于物资设定的预警值就会在预警列表中显示。可打开物资所在库位进行物资入库 |
| 14.6、盘库：打开库位清点物资数量，确保物资实际数量与系统显示数量一致 |
| 14.7操作日志：显示用户在系统中的操作明细 |
| 14.8、系统接口---用户接口：与HIS或者医院同意用户平台系统对接，同步医务操作用户信息；物资接口：与HIS、HRP系统对接，同步物资目录价格结算信息；手术接口：与手麻系统对接，同步手术排期等信息 |
| ▲15、配备AGV小车（智能化物流机器人系统，该物流系统投入使用后，能解决手术室内大批量手术物资的运输任务。） |
| 15.1、AGV机器人设备尺寸：长度≤800mm、宽度≤600mm。 |
| 15.2、AGV机器人净重≤150kg。 |
| 15.3、▲AGV机器人最大载重量：≥200kg。 |
| 15.4、▲AGV载重类型：顶升分体模式或一体模式，顶升模式升降高度≥50mm （提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求） |
| 15.5、运行速度:AGV机器人最大运行速度可达2m/s；可根据院方要求设定速度、警告区域和安全区域。 |
| 15.6、AGV机器人爬坡能力≥7°； |
| 15.7、AGV机器人越障能力，可跨越过≥0~1.5cm的障碍物、≥0~1.5cm的缝隙； |
| 15.8、AGV智能机器人可以实现原地360度自行旋转。 |
| 15.9、AGV智能机器人具备急停按钮，提高紧急情况下的安全性。 |
| 15.10、充满电时间≤2小时，可设置最低工作电量充电、闲时充电等。单次充电续航时间：≥8小时 |
| 15.11、传感装置：AGV机器人定位导航传感器≥3种传感器融合定位，包括激光雷达、深度视觉相机、防撞感应器等。（提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求） |
| 15.12、激光雷达数量≥2个，360°全方位覆盖。（提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求。） |
| 15.13、深度视觉相机数量≥2个，可根据需要实时调取视觉画面。（提供现场实景清晰图片，并在图片中加以标注证明符合参数要求。） |
| 15.14、定位精度：AGV机器人定位精度≤20mm |
| **★配置清单**   |  |  |  |  | | --- | --- | --- | --- | | 序号 | 货物名称 | 数量 | 单位 | | 1 | 水平回转仓储设备 | 1 | 台 | | 2 | 数据库及应用操作系统服务器 | 1 | 台 | | 3 | 一体化操作电脑 | 1 | 台 | | 4 | 系统定制软件 | 1 | 套 | | 5 | RFID识别模块 | 1 | 套 | | 6 | 设备外玻璃隔断 | 1 | 套 | | 7 | 高密无线扫码枪 | 1 | 把 | | 8 | 热敏票据打印机 | 1 | 台 | | 9 | 配套料盒 | 160 | 个 | | 10 | AGV小车 | 2 | 台 | |

## 设备配套耗材试剂情况

**配套耗材或试剂 （开放□ 专用□ 无☑）**

**配套耗材**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **序号** | **名称** | **单位** | **预算单价（元）** |
| **1** | / | / | / |

**配套试剂**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **序号** | **名称** | **单位** | **预算单价（元）** |
| **1** | / | / | / |